

業績目録（平成27年）

教室・部門名 リハビリテーション先進医療開発講座

(A-a) 英文著書

なし

(A-b) 和文著書

- 1 伊藤慎英, 谷川広樹: 異常歩行の定量的分析, 歩行分析と動作分析 (才藤栄一, 大塚 圭), 71-88, 一般財団法人学会誌刊行センター, 2015.8.31.
- 2 伊藤慎英, 谷川広樹, 山田純也: 臨床例, 歩行分析と動作分析 (才藤栄一, 大塚 圭), 89-118, 一般財団法人学会誌刊行センター, 2015.8.31.

(B-a) 英文総説

なし

(B-b) 和文総説

なし

(C-a) 英文原著

- 1 Ishihara K, Hirano S, Saitoh E, Tanabe S, Itoh N, Yanohara R, Katoh T, Sawada Y, Tsunoda T, Kagaya H : Characteristics of leg muscle activity in three different tasks using the balance exercise assist robot, Jpn J Compr Rehabil Sci, 6 : 105-112, 2015.
- 2 Ohtsuka K, Saitoh E, Kagaya H, Itoh N, Tanabe S, Matsuda F, Tanikawa H, Yamada J, Aoki T, Kanada Y : Application of Lissajous overview picture in treadmill gait analysis, Jpn J Compr Rehabil Sci, 6 : 33-42, 2015.
- 3 Tanikawa H, Kagaya H, Saitoh H, Ozak K, Hirano H, Itoh N, Yamada J, Kanada Y : Efficacy of botulinum toxin A treatment for Pes Varus during gait, J Stroke Cerebrovasc Dis, 24 : 2416-2422, 2015. (IF=1.599)

(C-b) 和文原著

なし

(D) 学会発表

I) 特別講演、教育講演等

- 1 伊藤慎英：ロボットを用いた練習法の実際，第8回京都北部運動器疾患治療研究会，宮津市，2015.9.26.

II) シンポジウム、ワークショップ、パネルディスカッション等

- 1 伊藤倫之，劉 和輝，松井有史，伊藤慎英，尼寺謙仁：介護度とロコモティブシンドローム（特別企画）介護に役立つリハビリテーション，第70回日本体力医学会大会，和歌山，2015.9.19.
- 2 伊藤慎英：介護とロボットリハビリテーション（特別企画）介護に役立つリハビリテーション，第70回日本体力医学会大会，和歌山，2015.9.19.

III) 国際学会における一般発表

- 1 Ishihara K, Saitoh E, Hirano H, Kagaya H, Itoh N, Tanabe S, Katoh, Kaitoh, Sawada Y, Fujinori Y : Muscle Activities during Balance Exercise Assist Robot (BEAR) , 9th World Congress of the International Society of Physical and Rehabilitation Medicine, Berlin, Germany, 2015.6.20.
- 2 Hirano S, Saitoh E, Sonoda S, Kagaya H, Ishihara K, Ohtsuka K, Tanabe S, Katoh M, Itoh N, Tanino G, Yamada J, Imoto D, Konosu H : Effectiveness of Gait Exercise Assist Robot (GEAR) , 9th World Congress of the International Society of Physical and Rehabilitation Medicine, Berlin, Germany, 2015.6.20.

E 研究助成（競争的研究助成金）

なし